

В.С.М а л а х о в с к и й

ПОВЕРХНОСТИ, НОРМАЛИ КОТОРЫХ ОРТОГОНАЛЬНО
ПЕРЕСЕКАЮТ ЛИНИЮ

В трехмерном евклидовом пространстве E_3 , рассматривается поверхность, все нормали которой ортогонально пересекают линию \mathcal{L} (поверхность \mathcal{K} с осевой линией \mathcal{L}). Дано приложение метода внешних форм и подвижного репера к установлению характеристического признака такой поверхности. Именно показано, что поверхность $S \in E_3$, тогда и только тогда является поверхностью \mathcal{K} с осевой линией \mathcal{L} , когда она образована окружностями постоянного радиуса с центрами на линии \mathcal{L} и плоскостями, ортогональными линии \mathcal{L} . Как частный случай получен характеристический признак тора.

§ I. Поверхность \mathcal{K}

Определение 1. Поверхностью \mathcal{K} называется поверхность в трехмерном евклидовом пространстве E_3 , все нормали которой ортогонально пересекают линию \mathcal{L} . Линия \mathcal{L} называется осевой линией поверхности \mathcal{K} .

Обозначим буквой B точку пересечения с линией \mathcal{L} нормали к поверхности \mathcal{K} в текущей ее точке A . Отнесем

поверхность \mathcal{K} к ортонормированному реперу $\{A, \bar{e}_i\}$ ($i, j, k = 1, 2, 3$), где орт \bar{e}_3 направлен по нормали AB , а орт \bar{e}_1 коллинеарен касательной к линии \mathcal{L} в точке B .

Положим:

$$\bar{B} = \bar{A} + \frac{1}{c} \bar{e}_3, \quad c \neq 0. \quad (1.1)$$

Дифференцируя (1.1), находим

$$d\bar{B} = (\omega^1 - \frac{1}{c} \omega_1^3) \bar{e}_1 + (\omega^2 - \frac{1}{c} \omega_2^3) \bar{e}_2 - \frac{dc}{c^2} \bar{e}_3, \quad (1.2)$$

где ω^i , ω_i^k — компоненты деривационных формул

$$d\bar{A} = \omega^i \bar{e}_i, \quad d\bar{e}_i = \omega_i^k \bar{e}_k \quad (1.3)$$

репера $\{A, \bar{e}_i\}$, удовлетворяющие уравнениям структуры

$$\mathcal{D}\omega^i = \omega^j \wedge \omega_j^i, \quad \mathcal{D}\omega_i^j = \omega_i^k \wedge \omega_k^j. \quad (1.4)$$

Так как $d\bar{B} \parallel \bar{e}_1$, то

$$\omega_2^3 = c \omega^2, \quad dc = 0. \quad (1.5)$$

Поверхность \mathcal{K} удовлетворяет системе уравнений Пфайффа:

$$\omega_1^3 = 0, \quad \omega_1^3 = \bar{a} \omega^1, \quad \omega_2^3 = c \omega^2, \quad \omega_1^2 = h \omega^1 + k \omega^2, \quad dc = 0, \quad (1.6)$$

причем

$$a - c \neq 0, \quad (1.7)$$

так как линия \mathcal{L} не вырождается в точку.

Замыкая уравнения (1.5) с учетом (1.6), (1.4), находим $\omega_2^1 = 0$. (1.8)

Теорема 1.1. Поверхности \mathcal{K} существуют и определяются с произволом двух функций одного аргумента.

Доказательство. Замкнутая система уравнений поверхности \mathcal{K} состоит из пфайффовых уравнений

$$\omega^3 = 0, \omega_1^3 = a\omega^1, \omega_2^3 = c\omega^2, \omega_1^2 = h\omega^1, d\omega = 0 \quad (1.9)$$

и внешних квадратичных уравнений

$$\begin{aligned} da \wedge \omega^1 + h(a-c)\omega^1 \wedge \omega^2 &= 0, \\ dh \wedge \omega^1 + (h^2+ac)\omega^1 \wedge \omega^2 &= 0. \end{aligned} \quad (1.10)$$

Система (1.9), (1.10)-в инволюции и определяет поверхности \mathcal{K} с произволом двух функций одного аргумента. Геометрически этот произвол интерпретируется произволом задания осевой линии \mathcal{L} в E_3 .

Назовем координатные линии $\omega^2 = 0, \omega^1 = 0$ на поверхности \mathcal{K} соответственно линиями \mathcal{F}_1 и \mathcal{F}_2 .

Обозначим

$$ds = \omega^2 \Big|_{\omega^1=0}. \quad (1.11)$$

Перемещение репера $\{A, \bar{e}_i\}$ вдоль \mathcal{F}_2 характеризуется следующими деривационными формулами:

$$\frac{d\bar{A}}{ds} = \bar{e}_2, \quad \frac{d\bar{e}_1}{ds} = 0, \quad \frac{d\bar{e}_2}{ds} = c\bar{e}_3, \quad \frac{d\bar{e}_3}{ds} = -c\bar{e}_2. \quad (1.12)$$

Сравнивая формулы (1.12) с деривационными формулами репера Френе линии \mathcal{F}_2 :

$$\frac{d\bar{A}}{ds} = \bar{t}, \quad \frac{dt}{ds} = \varphi \bar{n}, \quad \frac{d\bar{n}}{ds} = -\varphi \bar{t} + \tau \bar{b}, \quad \frac{d\bar{b}}{ds} = -\tau \bar{n}, \quad (1.13)$$

где $\bar{t}, \bar{n}, \bar{b}$ — орты касательной, главной нормали и бинормали линии \mathcal{F}_2 , φ — ее кривизна, τ — кручение в точке A , убеждаемся, что

$$\bar{t} = \bar{e}_2, \quad \bar{n} = \bar{e}_3, \quad \bar{b} = \bar{e}_1, \quad (1.14)$$

$$\varphi = |c| = \text{const}, \quad \tau = 0. \quad (1.15)$$

Следовательно, линии \mathcal{F} — окружности постоянного радиуса $r = \frac{1}{|c|}$ с центрами B на линии \mathcal{L} и плоскостями, ортогональными линии \mathcal{L} . Справедливо обратное утверждение. Мы приходим к следующей теореме.

Теорема 1.2. Поверхность S тогда и только тогда является поверхностью \mathcal{K} с осевой линией \mathcal{L} , когда она образована окружностями постоянного радиуса с центрами на линии \mathcal{L} и плоскостями, ортогональными линии \mathcal{L} .

В частности, если линия \mathcal{L} — прямая, то поверхность это прямой круговой цилиндр с осью \mathcal{L} [1].

§2. Поверхности T

Определение 2. Поверхностью T называется поверхность в трехмерном евклидовом пространстве E_3 , все нормали которой ортогонально пересекают окружность $\mathcal{L} \in E_3$.

Из определения следует, что поверхность T является поверхностью \mathcal{K} , у которой осевая линия — окружность.

Обозначим

$$\tilde{\omega}^1 = \left(1 - \frac{a}{c}\right) \omega^1. \quad (2.1)$$

Так как $D\tilde{\omega}^1 = 0$, то форма Пфаффа $\tilde{\omega}^1$ является полным дифференциалом:

$$\tilde{\omega}^1 = d\sigma. \quad (2.2)$$

Вдоль линии \mathcal{L} справедливы формулы

$$\frac{d\bar{B}}{d\sigma} = \bar{e}_1, \quad \frac{d\bar{e}_1}{d\sigma} = \frac{c}{c-a} (h\bar{e}_2 + a\bar{e}_3). \quad (2.3)$$

Следовательно, орты

$$\bar{t}_1 = \bar{e}_1, \quad \bar{n}_1 = \frac{\hbar \bar{e}_2 + a \bar{e}_3}{\sqrt{\hbar^2 + a^2}}, \quad \bar{\ell}_1 = \frac{\hbar \bar{e}_3 - a \bar{e}_2}{\sqrt{\hbar^2 + a^2}} \quad (2.4)$$

являются соответственно ортами касательной, главной нормали и бинормали линии \mathcal{L} в точке B , а ее кривизна β_1 определяется формулой

$$\frac{\beta_1^2}{c^2} = \frac{\hbar^2 + a^2}{(c-a)^2}. \quad (2.5)$$

Так как осевая линия \mathcal{L} поверхности T — окружность, то

$$d\beta_1 = 0, \quad d\bar{\ell}_1 = 0. \quad (2.6)$$

Из (2.5), (2.6) с учетом (1.6) находим:

$$da = \hbar(a-c)\omega^2, \quad d\hbar = (ac + \hbar^2)\omega^2. \quad (2.7)$$

Теорема 2.1. Поверхности T существуют и определяются с произволом семи постоянных.

Доказательство. Квадратичные уравнения (1.10) в силу (2.7) удовлетворяются тождественно. Система пифагоровых уравнений (1.9), (2.7) вполне интегрируема.

Следовательно, ее общее решение зависит от семи произвольных постоянных.

Произвол решения системы (1.9), (2.7) интерпретируется следующим образом: шесть констант определяют положение осевой окружности \mathcal{L} в пространстве E_3 ,

а седьмая

константа определяет радиус окружности с центром на \mathcal{L} , порождающей поверхность T .

Из (1.9), (2.7) следует, что вторая полость эволюты поверхности T также вырождается, причем вырождается в прямую ℓ , ортогональную плоскости окружности \mathcal{L} и проходящую через ее центр. Значит, T — поверхность вращения с осью ℓ [1], причем ее меридианы-линии F_2 — являются окружностями постоянного радиуса $\tau = \frac{1}{|\mathbf{c}|}$. Пусть R — радиус окружности \mathcal{L} . Если $R > \tau$, то поверхность T — это тор. Наоборот, все нормали тора пересекают ортогонально его осевую окружность.

Получаем теорему

Теорема 2.2. Поверхность $S \in E_3$, тогда и только тогда является тором, когда все ее нормали ортогонально пересекают окружность \mathcal{L} радиуса $R > \tau$, где τ — отрезок нормали к S до окружности \mathcal{L} .

Из (1.9), (2.7) следует, что на торе вдоль линий F_4 все инварианты a, b, c постоянны.

Список литературы

И. Малаховский В. С. О характеристических признаках некоторых классов поверхностей. — В кн.: Дифференциальная геометрия многообразий фигур. Вып. 6. Калининград, 1975, с. 79–89.